1. Related work: 這頁應該修改講法，換成一開始直接破題，講述為什麼要使用”self-driving vehicles”當作配送模式，跟前面三種運送模式的比較優缺點 (page4)
2. Traffic Control Interface: Android client會傳入json格式的資料，下一頁描述實作了那些function
3. 如果你最後simulation部分與demo最後有重複很多的話，那simulation result就少講一些
4. Default上下貨的時間default設為5分鐘，把p26頁的unloading process的圖中”The vehicle2 would not leave until 4200 (10:10)”這句話移除
5. Page8(Traffic control Interface)之後，寫下你了那些function以便達成package delivery process，或是說在flow chart of parcel delivery process中，實做那些function與commands的安排，完成哪些function是要處理的，例如控制車輛的路徑與增加行車目的地
6. 在Page10頁中，要提到”Map address conversion”的核心存在目的，因為手機輸入的地址要映射到SUMO map的位置，舉例因為兩種地圖的位置座標不同，必須同步統一經緯度
7. 另外完成，系統default中的取貨與送貨流程服務

Simulation.convertRoad()

Vehicle.getRoadID()

Simulation.findRoute()

Vehicle.setRoute()

Vehicle.setStop()

Simulation.convertGeo()

Vehicle.getPosition()

Simulation.getDistacne2D()